



Autopilot Rocarp

- 1. Prezentare**
- 2. Utilizare**
- 3. Salvare punct**
- 4. Creare misiune**
- 5. Service si garantie**

1.Prezentare:

Autopilotul Rocarp este un sistem de navigatie autonom avand la baza un modul GPS GNSS Ublox Neo M8N ce necesita conexiunea la sateliti pentru functionare.

Se pot salva 50 de puncte de interes pe un lac.

Conditii de utilizare:

- Navomodelul trebuie sa se afle sub cer liber, sistemul nu functioneaza in spatii inchise;
- Este nevoie de conectarea la un minim de 6 sateliti pentru a putea fi operat;
- Pilotul nu functioneaza daca distanta dintre puncte este mai mica de 5 metri sau mai mare de 400 metri;
- Precizia este influentata de conditiile meteo si de "cer liber". In functie de cele mentionate autopilotul are o precizie intre 1 si 3 metri la punct;
- Acesta **nu** foloseste un sistem "Harti" pentru deplasare, deci nu are capacitatea de a ocoli obstacole la deplasarea intre punctele de interes. Trebuie calculate rute care sa permita deplasarea in linie dreapta intre puncte;
- Daca navomodelul nu se deplaseaza timp de 2 secunde de la pornirea modului Pilot sau Intoarcere acasa, Pilotul se opreste si indica Error pe ecran. Aceasta situatie se poate intampla daca navomodelul a agatat fir la elice, daca nu se afla pe apa sau daca este blocat de un obstacol.
- Daca radiocomanda pierde semnalul, navomodelul se va intoarce in punctul Home cu conditia ca acesta sa fie salvat in prealabil;



Important: Toate navomodelele prevazute cu acest echipament trebuie calibrate si probate de producator pe apa, din acest motiv pot exista urme de “utilizare” pe navomodel!

Conditii de evitat:

Nu se recomanda utilizarea autopilotului in preajma cablurilor de inalta tensiune sau in apropierea constructiilor mari/poduri metalice deoarece pot influenta conexiunea la sateliti si semnalul radiocomenzii. Cu cat conexiunea este mai precara cu atat pot aparea diferente de conduita a pilotului pe apa.

Trebuie sa va asigurati ca nivelul acumulatorului este suficient de incarcat pentru efectuarea misiunii.

Deasemenea nu se recomanda utilizarea navomodelului in zone cu vegetatie excesiva sau alte obstacole evident vizibile.

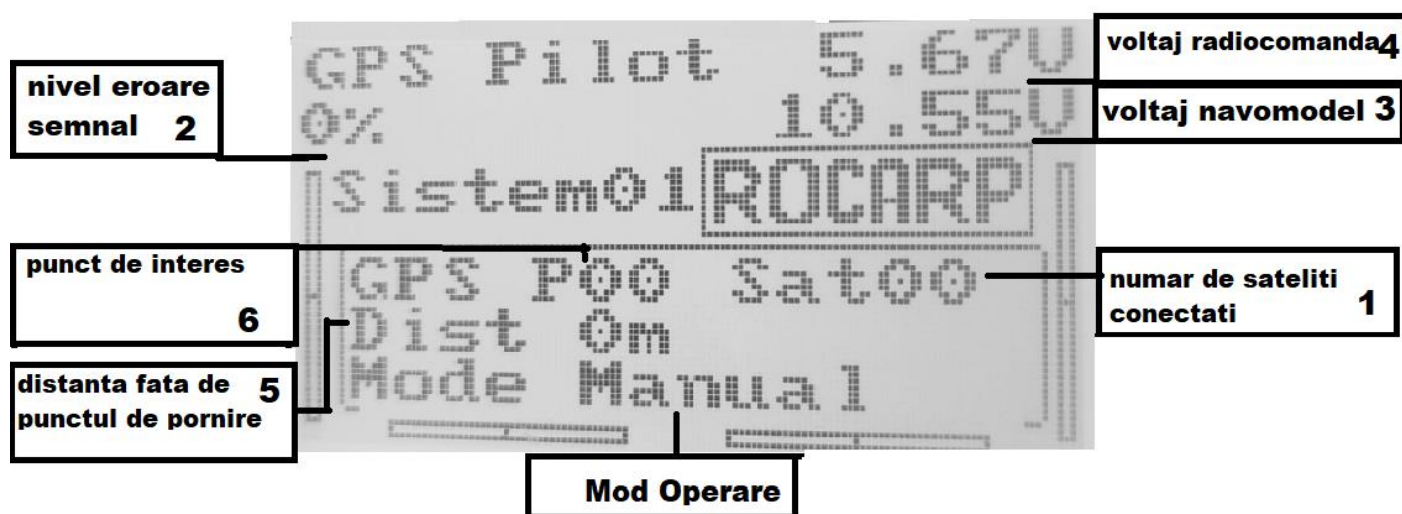
La stabilirea punctelor trebuie sa va asigurati ca navomodelul are suficient spatiu de navigare si intoarcere. Distanța recomandată: 10 metri fata de mal; utilizarea la o distanta mai mica poate duce la blocarea navomodelului in malul de vis a vis si va face dificila recuperarea acestuia.

Daca din varii motive doriti sa anulati misiunea este suficient sa mutati SwC in pozitia 1 daca navomodelul a plecat in misiune sau SwD daca navomodelul se intoarce din misiune.

Testarea in casa sau pe mal a functionarii autopilotului este complet neconcludenta, vor fi verificate pe mal inainte de punerea navomodelului pe apa doar functiile de baza: motor, carma, lumini, cuve, semnalul RC, conexiunea la sateliti si bineinteles nivelul de incarcare a bateriei navomodelului;

2. Utilizare

Prezentare afisaj radiocomanda



Pentru identificarea reperelor va rugam sa urmariti imaginea de mai sus!

Softul radiocomenzii este customizat si prezinta functiile in mod diferit fata de o radiocomanda standard FlySky FS-I6.

1.Conexiune sateliti: in aceasta rubrica este afisat numarul de sateliti la care este conectat modulul GPS al autopilotului. Numarul minim necesar de sateliti conectati pentru operarea acestuia este 6

2.Nivel eroare semnal radiocomanda: 0% este optim, cu cat navomodelul se departeaza de radiocomanda acest procent va creste. Daca nivelul de eroare ajunge la 80%, vom fi atentionati acustic de probabilitatea pierderii semnalului radio.

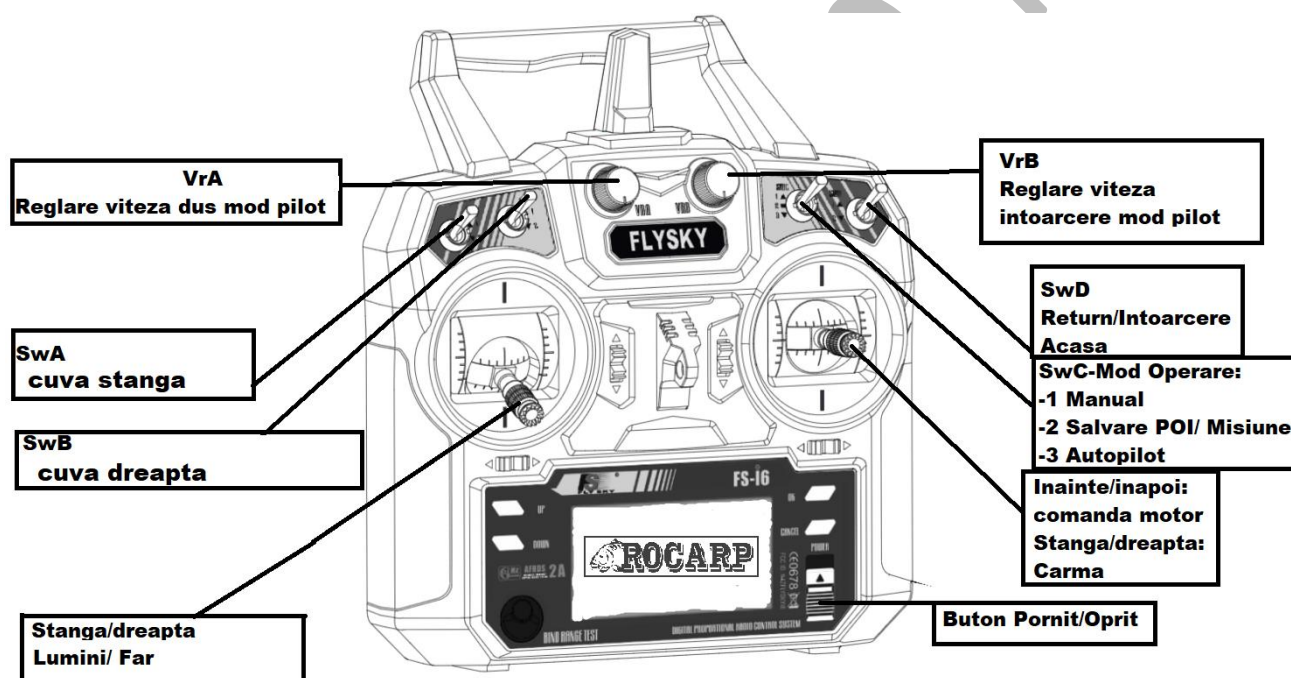
3.Nivel baterie navomodel: Voltajul acumulatorului este afisat pe radiocomanda, daca atinge un nivel minim presetat, va porni o alarma acustica de avertizare.

4. Nivel baterie radiocomanda: Voltajul bateriilor din radiocomanda este afisat, daca atinge un nivel minim presetat, va porni o alarma acustica de avertizare.

5.Dist: Afiseaza distanta la care se afla navomodelul fata de punct.

6.P00: Afiseaza numarul punctului de interes selectat

Prezentare radiocomanda:



Butoanele si stick-urile radiocomenzii:

Pentru identificarea acestora va rugam sa urmariti imaginea de mai sus!

SwA: butonul pentru actionare cuva stanga. In mod manual se muta in pozitia 2 pentru deschiderea cuvei. La mutarea butonului in pozitia 1 cuva se va inchide. Daca este selectat, in mod Autopilot deschiderea si inchiderea cuvei se face automat.

SwB butonul pentru actionare cuva dreapta. In mod manual se muta in pozitia 2 pentru deschiderea cuvei. La mutarea butonului in pozitia 1 cuva se va inchide. Daca este selectat, in mod Autopilot deschiderea si inchiderea cuvei se face automat.

VrA: Potentiometru reglare viteza DUS in mod Pilot. Aceasta functie poate fi folosita doar in mod Autopilot. In timpul deplasarii catre punct se va roti potentiometrul in sensul acelor de ceas pentru cresterea vitezei de deplasare si invers acelor de ceas pentru scaderea vitezei.

VrB: Potentiometru reglare viteza INTOARCERE acasa in mod Pilot. Aceasta functie poate fi folosita doar in mod Autopilot. In timpul deplasarii catre punct se va roti potentiometrul in sensul acelor de ceas pentru cresterea vitezei de deplasare si invers acelor de ceas pentru scaderea vitezei.

SwC: Mod Operare:

Va rugam sa cititi cu deosebita atentie urmatoarele randuri deoarece acest buton are o importanta deosebita!

In pozitia 1, navomodelul va functiona in regim manual, putand fi controlat in intregime de catre utilizator.

In pozitia 2, se intra in modul de invatare si creare misiune. Vom detalia utilizarea acestuia in rubricile "**Salvare punct**" si "**Creare misiune**".

In pozitia 3, navomodelul trece in mod **Autopilot**.

SwD: Return/Intoarcere Acasa

Intai salvam punctul 0. Acest punct reprezinta Home-ul (Acasa), aici se va intoarce intotdeauna navomodelul daca punctul este salvat. Vezi detalii la rubrica "**Salvare punct**".

La mutarea butonului in pozitia 2 navomodelul se intoarce acasa cand este in mod MANUAL sau daca este setat in misiune.



Mansa mana dreapta

Actionare sus/jos:

In mod manual aceasta este functia de control a turatiei motorului pe ambele sensuri de deplasare (inainte, inapoi).

Daca **SwC** se afla in **pozitia 2 (Salvare punct)**, actionarea mansei in jos timp de 3 secunde va **SALVA** in memorie punctul de interes dorit.

Actionare stanga/dreapta:

In mod manual aceasta este functia de control a carmei pe ambele sensuri de deplasare (stanga/dreapta).

Daca **SwC** se afla in **pozitia 2 (Salvare punct)**, actionarea mansei spre stanga sau dreapta va descreste sau creste Punctele de interes pentru salvare sau creare a misiunii.

Mansa mana stanga

Actionare sus/jos:

Aceste comenzi nu au legatura cu modul de operare a navomodelului. Se va folosi in momentul instalarii echipamentelor suplimentare.

Actionare stanga/dreapta:

Daca este actionat in partea dreapta va aprinde farul frontal, daca este actionat in partea stanga va aprinde luminile de pozitie. La repetarea comenzilor Farul si luminile de pozitie se vor stinge.

3.Salvare punct

In primul rand este obligatoriu ca autopilotul sa fie conectat la minim 6 sateliti. Daca navomodelul nu a fost pornit o perioada mai lunga, timpul necesar pentru stabilirea conexiunii este intre 2 si 5 minute. Verificati ca navomodelul sa se afle sub cerul liber.

Se muta **SwC** in pozitia 2, pe ecran va aparea **PROG**, cu ajutorul mansei mana dreapta prin actionarea stick ului pe directia stanga/dreapta, va descreste/creste numarul punctului de interes (P00 pe ecran in functie de modelul de soft), vom selecta punctul dorit apoi prin tragerea mansei in jos si tinerea acesteia timp de 2 secunde, punctul va fi salvat (pe ecran va aparea scris **SAVE**).

Intotdeauna primul punct salvat va fi Point 0, pe care il numim Home, Acasa; Salvarea unui punct fara ca punctul 0 sa fie salvat nu va fi permisa de pilot.

Dupa salvarea primului punct, se muta SwC in pozitia 1 si vom naviga navomodelul in mod MANUAL catre urmatorul punct dorit. Pentru salvarea acestuia vom repeta instructiunea anterioara, bineinteles selectand numarul POI corespunzator

4. Creare misiune

Acum am ajuns la momentul in care avem deja punctele de interes salvate si dorim sa setam navomodelul sa se deplaseze la punct si dupa caz sa efectueze operatiunile pe care le dorim. Vom folosi ca exemple doar punctele 0 si 1 dar se subintelege ca pentru deplasarea catre alte puncta este suficient sa selectam punctul dorit (intre 1 si 49)

Cazul 1: Deplasare la punct

Se muta SwC in pozitia 2, alegem P01 prin deplasarea stanga/dreapta a Mansei mana dreapta si mutam SwC in pozitia 3 (mod Pilot), navomodelul va pleca din punctul 0 si se va opri la Punctul 1, de aici actionam manual cuva/cuvele si intoarcerea acasa;

Cazul 2: Deplasare la punct si basculare cuva

Trecem SwC in pozitia 2, alegem P01 prin deplasarea stanga/dreapta a Mansei mana dreapta, mutam si SwA in pozitia 2, apoi mutam SwC in pozitia 3 (mod Pilot), navomodelul va pleca din punctul 0 si va actiona cuva cand ajunge la Punctul 1, de aici actionam manual centrifuga si intoarcerea acasa;

Cazul 3: Deplasare la punct si bascularea ambelor cuve

Trecem SwC in pozitia 2, alegem POI 1 prin deplasarea stanga/dreapta a Mansei mana dreapta, mutam SwA si SwB in pozitia 2, apoi mutam SwC in pozitia 3 (mod Pilot), navomodelul va pleca din punctul 0 si va declansa ambele cuve cand ajunge la Punctul 1, de aici actionam manual intoarcerea acasa;

Cazul 4: Deplasare la punct, actionarea ambelor cuve si intoarcerea acasa

Trecem SwC in pozitia 2, alegem POI 1 prin deplasarea stanga/dreapta a Mansei mana dreapta, mutam SwA, SwB si SwD in pozitia 2, apoi mutam SwC in pozitia 3 (mod Pilot), navomodelul va pleca din punctul 0 si va declansa ambele cuve cand ajunge la Punctul 1 si de aici va reveni automat acasa;



Adresa: Sos.Bucuresti-Magurele nr.42B, sector 5, Bucuresti. [Tel:0725791118](tel:0725791118)

www.rocarp.ro

*Daca din varii motive doriti sa anulati misiunea este suficient sa mutati **SwC** in pozitia 1 daca navomodelul a plecat in misiune sau **SwD** daca navomodelul se intoarce din misiune.*

5.Service si garantie

In cazul aparitiei unei defectiuni va rugam sa contactati service-ul:

Societate Comerciala: Rocarp Solution SRL

Administrator: Stefan Munteanu

Adresa: Soseaua Bucuresti-Magurele nr.42B, sector 5, Bucuresti

Telefon: 0725.791.118

Email: contact.rocarp@yahoo.com

Site web: www.rocarp.ro

Program de lucru: Luni-Vineri 08:00 – 18.00

Sambata, Duminica si in sarbatorile legale: Inchis

Pentru a beneficia de garantie este obligatoriu sa prezentati la magazin navomodelul si accesoriile acestuia.